



Referencia de pedido

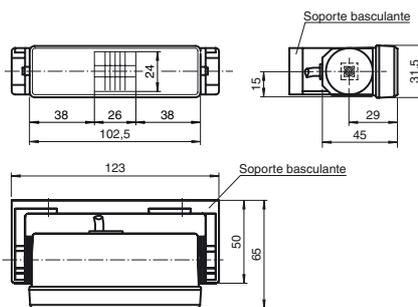
PIR30/32sw

Sensor óptico de detección directa infrarrojo-pasivo con cable fijo

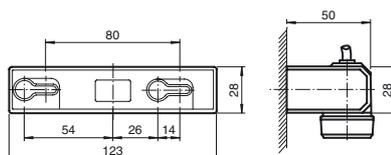
Características

- Generador de impulsos N.C.
- Uno de los sensores de detección de personas de menor tamaño
- Ajuste de rangos preciso posible mediante 18 lentes Fresnell y encaje corredizo frontal
- Ajuste individual de 18 campos de detección
- Conmuta a final de la escala si la diferencia de temperatura es de +/- 0,5 °C.

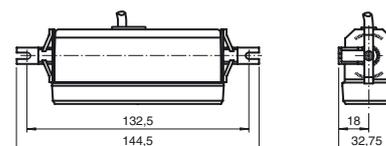
Dimensiones



Medidas de montaje para el soporte basculante

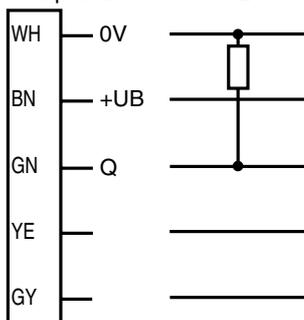


Medidas de montaje con set de soporte para fijación AIR30



Conexión eléctrica

Opción: /32



Datos técnicos

Datos generales

Distancia útil operativa	máx. 12 m
Área de detección	máx. 1800 mm x 2600 mm en 2500 mm altura de montaje
Certificados	CE
Características	Permiso CE

Elementos de indicación y manejo

Indicación de trabajo	LED verde
Indicación de la función	LED rojo: iluminado en detección
Elementos de mando	Conmutador claro/oscuro, regulador de sensibilidad

Datos eléctricos

Tensión de trabajo	U_B	12 ... 30 V CC
Corriente en vacío	I_0	aprox. 25 mA

Salida

Tipo de conmutación	N.C./N.A., conmutable	
Señal de salida	1 pnp, prot. ctra. cortocircuito, colector abierto	
Tensión de conmutación	≤ 40 V CC	
Corriente de conmutación	≤ 200 mA	
Tiempo de caída	t_{off}	0,5 s

Conformidad con estándar

Estándar	EN 60947-5-2
----------	--------------

Condiciones ambientales

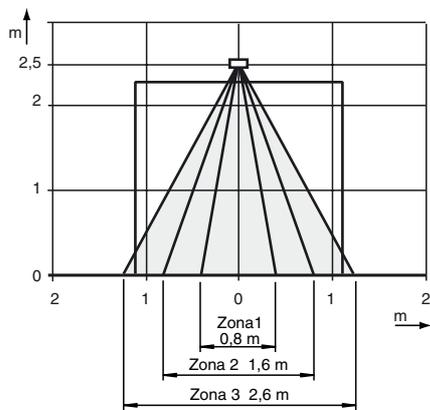
Temperatura ambiente	-20 ... 60 °C (-4 ... 140 °F)
----------------------	-------------------------------

Datos mecánicos

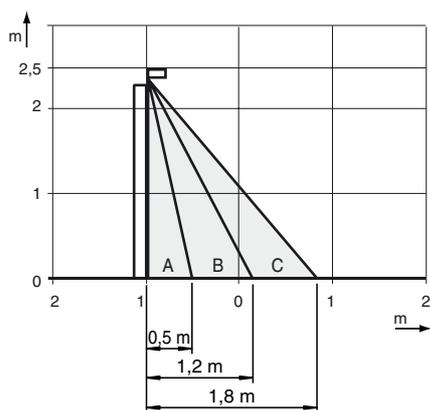
Altura del montaje	máx. 5 m
Tipo de protección	IP52
Conexión	Cable fijo 5 m
Material	
Carcasa	ABS, negro
Salida de luz	Lente de plástico
Masa	aprox. 280 g

Curvas/Diagramas

Tamaño del campo (vista frontal)



Tamaño del campo (vista lateral)



Principio de funcionamiento

Principio de funcionamiento

Los sensores de movimiento PIR no emiten por ellos mismos ninguna radiación, lo tanto reciben el nombre de sensores de movimiento infrarrojos pasivos. En el momento que un objeto, con temperaturas de superficie diferente a la del ambiente, entra en el rango de detección de un sensor de movimiento PIR, su radiación de calor se dirige a través de las lentes a los elementos sensores y acciona un proceso de conmutación.

Ajustes

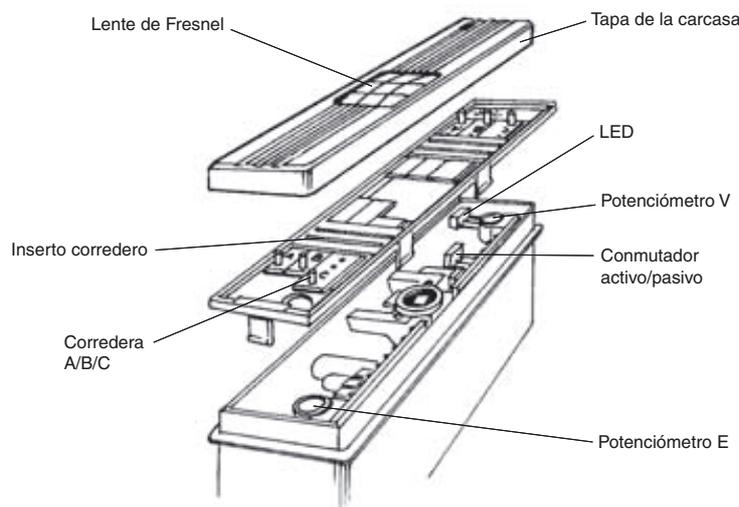
Ópticos:

Cada segmento de la lente se puede cubrir individualmente a través del deslizador A/B/C.

Eléctricos:

Mediante el potenciómetro E se puede seleccionar el umbral de temperatura. Con la máx. sensibilidad la diferencia de temperatura necesaria respecto a la temperatura ambiente es de aprox. $\pm 0,5$ °C, a la mín. sensibilidad entonces aprox. ± 6 °C. El retardo de caída (tiempo de retención de relés) se ajusta a través del potenciómetro V entre 0,5 y 6 s (existen otros campos de tiempo hasta un máx. 25 minutos).

El modo de conmutación puede adaptarse mediante el conmutador activo/pasivo (n.o./n.c.) según la necesidad.



Dimensiones del rango

Dependiente de la altura del montaje y el grado de cobertura de las lentes se obtienen dimensiones de rango diferentes.

Altura del montaje 2 m	Tamaño del campo
Campo mín.	800 mm x 1600 mm
Campo máx.	1500 mm x 3000 mm

El PIR30 puede girarse en cualquier dirección si está montado en el soporte basculante.

Indicaciones de montaje

Importante: Cuando se abran puertas estas no deberían entrar en la zona de detección.

Consejo útil: Para el control de una mano o un vehículo ardiendo el campo de detección ha de estar entre 3 y 5 cm por encima del suelo.