



Marque de commande

PCV80-F200-B6-V15B

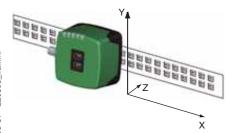
Tête de lecture pour système de positionnement par lumière réfléchie

Caractéristiques

- Positionnement sans contact sur bande codée en Data Matrix
- Robustesse mécanique : Pas d'usure, longue durée de vie, sans entretien
- Résolution élevée et positionnement précis, en particulier sur des installations avec des courbes, des aiguillages, ainsi que sur des trajectoires montantes et descendantes.
- Courses jusqu'à 10 km, sur les axes x et y
- **Interface PROFIBUS**

Diagrammes

Coordonnées



Caractéristiques techniques

ctérist		

Vitesse de passage v longueur de mesurage max. 10000 m Type de lumière DEL flash intégrée (rouge) Distance de lecture 80 mm Gamme de profondeur de champ ± 15 mm Champ de lecture 40 mm x 25 mm Limite de la lumière ambiante 100000 Lux Résolution ± 0,1 mm

Valeurs caractéristiques

Analyseur d'image CMOS, Global Shutter Type

Processeur Fréquence de cadence 600 MHz Vitesse de calcul 4800 MIPS

Valeurs caractéristiques pour la sécurité fonctionnelle

20 a Durée de mission (T_M) 10 a Couverture du diagnostic (DC) 0 %

Eléments de visualisation/réglage

Affichage LED 7 LED (communication, aide à l'alignement, messages

d'état)

Caractéristiques électriques

15 ... 30 V DC , PELV Tension d'emploi U_B Consommation à vide I₀ max. 400 mA 6 W Puissance absorbée Po

Interface

Type d'interface PROFIBUS DP V0

PROFIBUS DP selon EN 50170 Protocole Vitesse de transfert 9,6; 19,2; 93,75; 187,5; 500; 1500 kBit/s 3; 6; 12 Mbits/s synchronisation automatique

Interface 2

USB Service Type d'interface

Entrée

1 Entrée de fonction Type d'entrée

niveau 0: -U_B ou non commuté

1 niveau : +8 V ... +U_B , paramétrable

Impédance d'entrée

Sortie

Type de sortie 1 à 3 sortie(s) de commutation, PNP, paramétrable,

protégé(e)((s)) contre les courts-circuits

Tension de commutation Tension d'emploi Courant de commutation 150 mA par sortie

Conformité aux normes

Emission d'interférence EN 61000-6-4:2007 + A1:2011 Immunité EN 61000-6-2:2005

Résistance aux chocs EN 60068-2-27:2009 Tenue admissible aux vibrations EN 60068-2-6:2008

Conditions environnantes

Température de service $0 \dots 60 \, ^{\circ}\text{C} \, (32 \dots 140 \, ^{\circ}\text{F}) \, , \, -20 \dots 60 \, ^{\circ}\text{C} \, (-4 \dots 140 \, ^{\circ}\text{F}) \, (sans) \, ...$ condensation ; éviter la formation de glace sur la vitre avant

Humidité rel. de l'air 90 %, sans condensation

Caractéristiques mécaniques

M12x1 connecteur, 8 broches, standard (alimentation+IO) Type de raccordement M12x1 connecteur, 5 broches, à codage B (Bus Out) M12x1 connecteur, 5 broches, à codage B (Bus In)

IP67 Mode de protection

Matérial PC/ABS Boîtier env. 200 g

Agréments et certificats

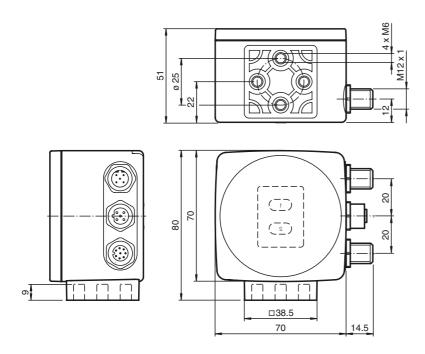
Agrément UL cULus Listed, General Purpose, Class 2 Power Source,

Type 1 enclosure

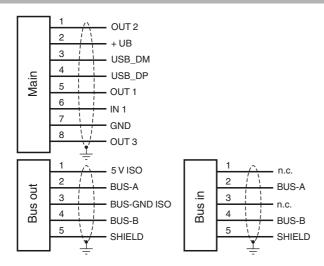
agrément CCC Les produits dont la tension de service est ≤36 V ne sont pas soumis à cette homologation et ne portent donc pas le

marquage CCC.

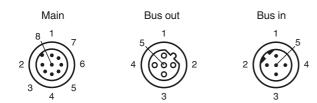
Dimensions



Connection



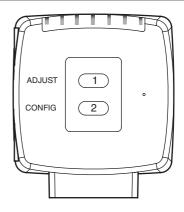
Pinout

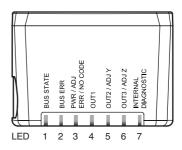


Généralités

La tête de lecture PCV... fait partie du système de positionnement par lumière réfléchie de Pepperl+Fuchs. Elle se compose entre autres d'un module de caméra et d'une unité d'é-clairage intégrée. La tête de lecture saisit des marques de position figurant sous forme de codes DataMatrix sur une bande codée autocollante. La bande codée est en règle générale montée de façon stationnaire sur une partie fixe de l'installation (cage d'ascenseur, rail porteur d'un EHB ...) – Le montage de la tête de lecture s'effectue sur un véhicule se déplaçant en parallèle (cabine d'ascenseur, châssis d'un EHB ...).

Informations supplémentaires





Accessoires

PCV-KBL-V19-STR-USB

Unité de câble USB avec bloc d'alimentation

ICZ-TR-V15B

Résistance de terminaison pour PROFI-

V15B-G-2M-PUR-ABG-V15B-G

Câble de bus PROFIBUS, M12 sur M12. câble PUR

V15B-G-5M-PUR-ABG-V15B-G

Câble de bus PROFIBUS, M12 sur M12, câble PUR

PCV-SC12

Agrafe de mise à la terre pour système **PVC**

PCV Parameterization Tool

Logiciel de configuration pour le système g de positionnement à matrice de données g PCV

Date de publication: 2012-08-27 07:38 Date d'édition: 2012-08-31

Montage et mise en service

Monter la tête de lecture de sorte que sa surface optique soit à distance de lecture optimale par rapport à la bande codée (voir caractéristiques techniques). La stabilité du montage et le guidage du véhicule doivent être conçus de façon à ne pas quitter la zone de profondeur de champ de la tête de lecture pendant le service.

Toutes les têtes de lecture peuvent être adaptées de manière optimale par paramétrage aux exigences spécifiques.

Affichages et éléments de commande

La tête de lecture PCV... est équipée de 7 LED d'affichage pour le contrôle de fonction optique et pour le diagnostic rapide. Pour l'activation de l'aide à l'alignement et du mode de paramé-trage, la tête de lecture dispose de 2 touches au dos de l'appareil.

LED

LED	Couleur	Inscription	Signification
1	jaune	BUS STATE	Profibus communication active
2	rouge	BUSS ERR	Profibus communication erreur
3	vert/rouge	PWR/ADJ	Code détecté/non détecté, erreur
		ERR/NO CODE	
4	jaune	SSI DATA/CONFIG	Sortie 1, configuration
5	jaune	OUT2/ADJ Y	Sortie 2, aide à l'alignement Y
6	jaune	OUT3/ADJ Z	Sortie 3, aide à l'alignement Z
7	rouge/vert/	INTERNAL	Diagnostic interne
	jaune	DIAGNOSTIC	

Paramétrage externe

Pour un paramétrage externe, vous avez besoin du code de paramétrage comme Datamatrix avec les paramètres de tête de lecture souhaités. Les cartes codées Datamatrix pour un paramétrage externe pas à pas figurent dans les instructions d'utilisation de la tête de lecture.

Un paramétrage est possible uniquement dans les 10 minutes qui suivent la mise en marche de la tête de lecture. En cas de pression d'une touche 10 minutes après la mise en marche, une signalisation optique est effectuée par les LED (clignotement pendant 2 secondes de LED1, jaune/LED2, rouge/LED3, vert/LED4, jaune/LED5, jaune/LED6, jaune)

- B :• Le passage du mode normal en mode paramétrage s'effectue via la touche 2 au dos de la tête de lecture. Appuyer pendant plus de 2 secondes sur la touche 2. La LED4 clienote maintenant.
 - Remarque: Après 1 minute d'inactivité, le système quitte automatiquement le mode paramétrage. La tête de lecture revient en mode normal et fonctionne avec les réglages inchangés.
- B :• Amener le code de paramétrage dans le champ visuel du module de caméra. Une fois le code de paramétrage détecté, la LED3 verte s'allume pendant 1 s. En cas de code de paramétrage invalide, la LED3 s'allume en rouge pendant 2 secondes.
- B :- Appuyer brièvement sur la touche 2 pour quitter le mode paramétrage, les paramètres modifiés ne sont pas conservés dans la mémoire volatile de la tête de lecture.

Aide à l'alignement pour les coordonnées Y et Z

L'activation de l'aide à l'alignement est possible uniquement dans les 10 minutes qui suivent la mise en marche de la tête de lecture. Le passage du mode normal en mode « Aide à l'alignement » s'effectue via la touche 1 au dos de la tête de lecture.

- B :- Appuyer pendant plus de 2 secondes sur la touche 1. La LED3 clignote en vert en cas de reconnaissance de bande codée. La LED3 clignote en rouge si la bande codée n'est pas reconnue.
- B : Coordonnées Z: si la distance entre la caméra et la bande codée est trop petite, la LED6 s'allume en jaune. Si la distance entre la caméra et la bande codée est trop grande, la LED6 en jaune s'éteint. Dans la plage théorique, la LED6 jaune clignote en même temps que la LED3 verte.
- B : Coordonnées Y: Si l'axe optique de la caméra est trop bas par rapport au centre de bande codée, la LED5 jaune s'allume. Si l'axe optique est trop élevé, la LED5 jaune s'éteint. Dans la plage théorique, la LED5 jaune clignote en même temps que la LED3 verte.
- B: Une brève pression sur la touche 1 termine l'aide à l'alignement et la tête de lecture passe en mode normal.