

**Marque de commande**

**UJ6000-FP-8B+RS**

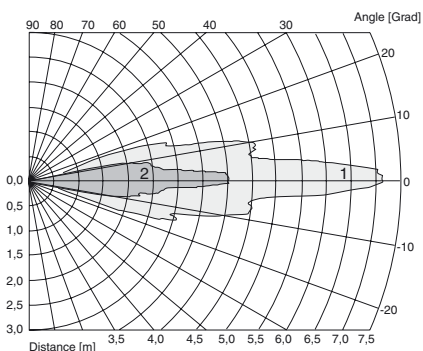
Système à une tête

**Caractéristiques**

- **Sortie 8 bits**
- **Protection absolue contre l'inversion de polarité**
- **Entrée test**
- **Sortie défaut**
- **Interface série**
- **Paramétrable avec ULTRA 3000**

**Courbe de réponse**

**Courbe de réponse caractéristique**



Courbe 1: surface unie 100 mm x 100 mm  
 Courbe 2: barre ronde, Ø 25 mm

**Caractéristiques techniques**

**Caractéristiques générales**

Domaine de détection	800 ... 6000 mm
Zone aveugle	0 ... 800 mm
Cible normalisée	100 mm x 100 mm
Fréquence du transducteur	env. 65 kHz
Retard à l'appel	statique 4 : ≤ 720 ms (réglage d'origine) statique 1 : ≤ 180 ms dynamique; ≤ 270 ms

**Éléments de visualisation/réglage**

LED rouge/verte	LED verte : alimentation (sous tension) LED rouge clignotante à 2 Hz : défaut (bruits externes trop importants)
-----------------	--

**Caractéristiques électriques**

Tension d'emploi $U_B$	20 ... 30 V DC , ondulation 10 % <sub>SS</sub>
Consommation à vide $I_0$	≤ 90 mA

**Interface**

Type d'interface	RS 232, 9600 bits/s, sans parité, 8 bits de donnée, 1 bit d'arrêt
------------------	---

**Entrée**

Type d'entrée	1 entrée test, (- $U_B$ + 5 V) jusqu'à + $U_B$ , ≤100 kOhms
---------------	---

**Sortie**

Type de sortie	sortie 8 bits pour l'indication de la distance de l'objet, PNP 1 sortie défaut, à ouverture PNP
----------------	--

Courant assigné d'emploi $I_e$	20 mA , protégée contre les courts-circuits/surtensions
--------------------------------	---

Chute de tension $U_d$	≤ 4 V
------------------------	-------

Résolution	21 mm , (correspondant à 1 LSB)
------------	---------------------------------

Reproductibilité	21 mm , (correspondant à 1 LSB)
------------------	---------------------------------

Course différentielle H	21 mm , (correspondant à 1 LSB)
-------------------------	---------------------------------

Influence de la température	0,17 % /K
-----------------------------	-----------

**Conditions environnementales**

Température ambiante	-10 ... 50 °C (263 ... 323 K)
----------------------	-------------------------------

Température de stockage	-40 ... 85 °C (233 ... 358 K)
-------------------------	-------------------------------

**Caractéristiques mécaniques**

Mode de protection	IP65
--------------------	------

Raccordement	câble 2 m, 14 x 0,14 mm <sup>2</sup> , bornier surmoulé
--------------	---

**Matériau**

Boîtier	PBT
---------	-----

Transducteur	résine époxy/mélange de billes de verre; mousse polyuréthane
--------------	--

Masse	430 g
-------	-------

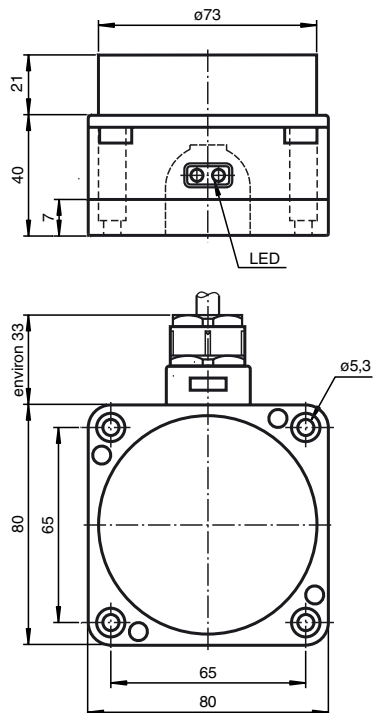
**conformité de normes et de directives**

Conformité aux normes	
-----------------------	--

Normes	EN 60947-5-2:2007 IEC 60947-5-2:2007
--------	---

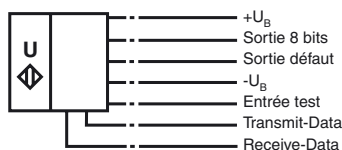
Date de publication: 2009-10-27 13:35 Date d'édition: 2009-10-27 033778\_FRA.xml

**Dimensions**



**Connection**

Symbole/Raccordement :



- Légende:**
- +U<sub>B</sub> = marron
  - U<sub>B</sub> = bleu
  - Entrée test = gris/rose
  - Sortie défaut = rouge/bleu
- Interface:
- Receive-Data RD = blanc/vert
  - Transmit-Data TD = marron/vert
- Sortie 8 bits:
- A1 = blanc
  - A2 = jaune
  - A3 = rose
  - A4 = rouge
  - A5 = vert
  - A6 = gris
  - A7 = noir
  - A8 = violet

**Description des fonctions du détecteur**

La mesure de la distance est réalisée par la durée de propagation de l'impulsion ultrasonique. Le processeur  $\mu$  calcule l'écart entre la durée de propagation et la vitesse ultrasonique. La distance est éditée en parallèle directement sous forme de mot de données de 8 bits.

Une interface sériele (RS 232, 9 600, n, 8, 1) est également mise à disposition.

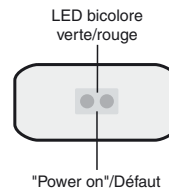
Les fonctions d'édition sont déterminées de manière flexible. Pour de plus amples informations sur la liste des commandes du détecteur, consulter la notice "Liste de commandes des détecteurs ultrasons avec l'interface RS 232".

Dans le cas où il y aurait des parasites qui ne sont plus contrôlés par le détecteur, le détecteur passe à l'état de dérangement en ouvrant la sortie perturbatrice. La sortie 8 bits enregistre la dernière mesure. La LED DUAL passe à l'état rouge clignotant.

Un niveau signal 1 à l'entrée test a pour conséquence que la sortie 8 bits passe toutes les 200 ms de 00000000 à 11111111 et vice versa.

**Informations supplémentaires**

**Fenêtre LED**



**Accessoires**

- PA-02**  
Accessoires
- MH 04-3505**  
support de montage
- MHW 11**  
support de montage
- ULTRA3000**  
Software pour détecteurs ultrasonique, série confort
- UC-FP/U9-R2**  
Accessoires

Le capteur peut être configuré via l'interface RS 232 en fonction de l'application grâce à son large jeu d'instructions.

### Jeu d'instructions RS 232 (vue d'ensemble rapide)

Instruction	Signification	Paramètre	Accès
VS	Velocity of Sound	VS en [cm/s]	lire
SD1	Switching Distance 1	Eloignement SD1 en [mm]	lire et définir
SD2	Switching Distance 2	Eloignement SD2 en [mm]	lire et définir
SH1	Switching Hysteresis 1	Hystérésis en [%]	lire et définir
SH2	Switching Hysteresis 2	Hystérésis en [%]	lire et définir
NDE	Near Distance of Evaluation	Proximité de la limite de fenêtre de mesure en [mm]	lire et définir
FDE	Far Distance of Evaluation	Eloignement de la limite de fenêtre de mesure en [mm]	lire et définir
BDE	Both Distances of Evaluation	Limites fenêtre de mesure en [mm]	lire et définir
REF	Reference measurement	Mesure de référence	
FTO	Filter TimeOut	Nombre de mesures sans écho à filtrer	lire et définir
EM	Evaluation Method	Méthode d'analyse { 0 = NONE ; PT1[.f,p,c] ; MXN[.m,n] ; DYN[.p] }	lire et définir
CON	CONservative filter	Seuil compteur sous forme de chiffre	lire et définir
FA1	Filter Activate for Output 1	Filtre conservatif ou intégrateur (0 = inactif, 1 = actif)	lire et définir
FA2	Filter Activate for Output 2	Filtre conservatif ou intégrateur (0 = inactif, 1 = actif)	lire et définir
FW	Filter Window	Largeur du filtre en % autour de la valeur de mesure (5 ... 25)	lire et définir
OM	Output Mode	OM codé [contact à fermeture NO = 0, contact à ouverture NC = 1]	lire et définir
ODF	Output Data Format	Format des données de la sortie 8 bits (8B = relatif, BCD = absolu)	lire et définir
MD	Master Device	Fonction comme maître {0 = NONE},AD, RD, RT, SS, ATB, RDB, RTB }	lire et définir
CCT	Constant Cycle Time	Temps de cycle (0 = variable, 1 = constant)	lire et définir
CBT	Constant Burst Time	Longueur du pack ultrasons en µs : 0 = variable, x = fixe (UJ3000 : x = 20 ... 500; UJ6000 : x = 50 ... 1000)	lire et définir
RT	Random Time	Pause longueur aléatoire entre 2 mesures (1 = active, 0 = inactive)	lire et définir
DIP	read DIP switches	Position du contacteur DIP comme chaîne hexadécimale codée	lire
AD	Absolute Distance	Eloignement en [mm]	lire
RD	Relative Distance	Eloignement relatif indiqué sous forme de chiffre {0 ... 4095}	lire
SS1	Switching State 1	SS1 binaire [0 : inactif, 1 actif] (indépendamment de OM)	lire
SS2	Switching State 2	SS2 binaire [0 : inactif, 1 actif] (indépendamment de OM)	lire
ODR	Object in Detection Range	Objet dans la plage de détection (0 = non, 1 = oui)	lire
OER	Object in Evaluation Range	Objet dans la plage d'analyse (0 = non, 1 = oui)	lire
ER	Echo Received	Echo détecté : non, oui [0/1]	lire
VER	VERsion	Version chaîne : <b>xxxx</b>	lire
ID	IDentification	ID chaîne : <b>P&amp;F UJ...-8B-RS Eprom : xxxx Version yyyy</b>	lire
DAT	DATE	Date chaîne : p. ex. <b>Date : 06/11/96 Time : 16:14:26</b>	lire
FT	Function Test	Effectue un auto-test	Instruction
RST	ReSeT	Effectue une réinitialisation	Instruction
DEF	DEFault settings	Restaurer les pré réglages	Instruction

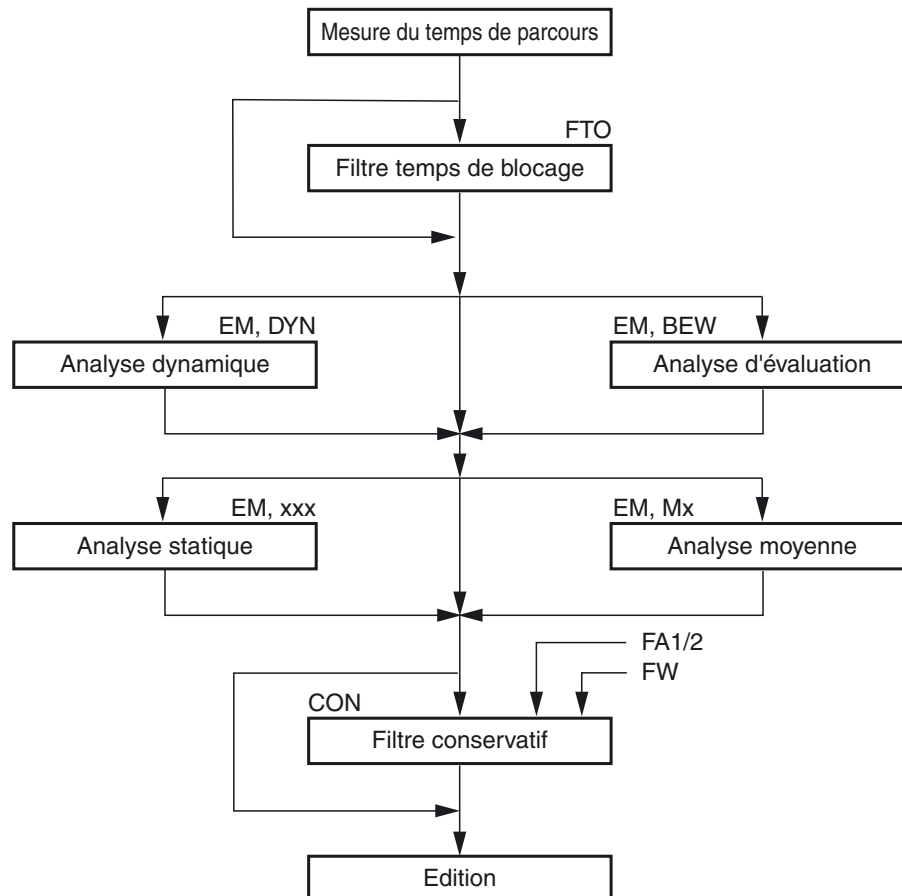
Date de publication: 2009-10-27 13:35 Date d'édition: 2009-10-27 03:3778\_FRA.xml

**Remarques concernant la programmation**

Raccordement du câble d'interface UC-FP/U9-R2 (accessoire).

Câble d'interface Couleur du conducteur	Zone de serrage du capteur Borne N°
marron (TD)	4 (RD)
noir (RD)	2 (TD)
bleu (GND)	3 (-U <sub>B</sub> )

**Structure des fonctions de filtrage**



Date de publication: 2009-10-27 13:35 Date d'édition: 2009-10-27 03:3778\_FRA.xml