

**Marque de commande**

**UJ4000-FP-E2-P1**

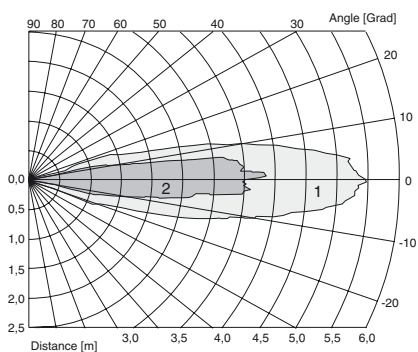
Système à une tête

**Caractéristiques**

- Protection absolue contre l'inversion de polarité
- 1 sortie
- Entrée d'apprentissage
- Mode reflex

**Courbe de réponse**

**Courbe de réponse caractéristique**



Courbe 1: surface unie 100 mm x 100 mm  
 Courbe 2: barre ronde, Ø 25 mm

**Caractéristiques techniques**

**Caractéristiques générales**

Domaine de détection	1000 ... 4000 mm
Plage de commutation	0 ... distance s du réflecteur <sub>R</sub> - 6 %
Cible normalisée	100 mm x 100 mm
Fréquence du transducteur	env. 85 kHz
Retard à l'appel	≤ 900 ms, pour apprentissage avec +U <sub>e</sub> ≤ 150 ms pour apprentissage avec -U <sub>e</sub>

**Éléments de visualisation/réglage**

LED jaune	état de commutation de la sortie
LED rouge/verte	LED verte : alimentation (sous tension) LED rouge, clignotante à 2 Hz : défaut (position incorrecte du réflecteur)

**Caractéristiques électriques**

Tension d'emploi U <sub>B</sub>	20 ... 30 V DC , ondulation 10 % <sub>SS</sub>
Consommation à vide I <sub>0</sub>	≤ 90 mA

**Entrée**

Type d'entrée	1 entrée d'apprentissage, portée 1 : -U <sub>B</sub> ... (-U <sub>B</sub> +2 V), portée 2 : (+U <sub>B</sub> -2 V) ... +U <sub>B</sub>
---------------	--

**Sortie**

Type de sortie	1 sortie, à fermeture PNP
Courant assigné d'emploi I <sub>e</sub>	200 mA , protégée contre les courts-circuits/surtensions
Chute de tension U <sub>d</sub>	≤ 3 V

**Conditions environnementales**

Température ambiante	-10 ... 50 °C (263 ... 323 K)
Température de stockage	-40 ... 85 °C (233 ... 358 K)

**Caractéristiques mécaniques**

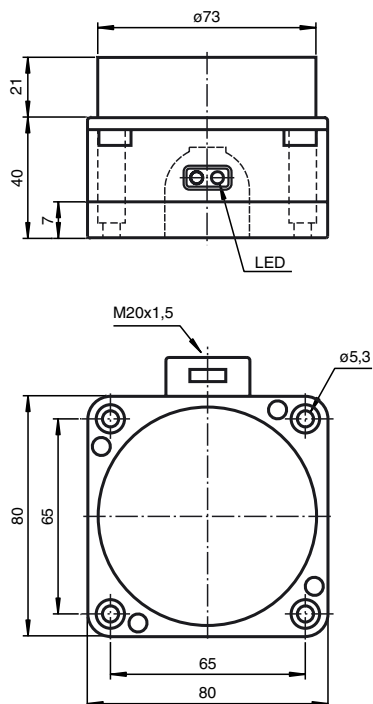
Mode de protection	IP65
Raccordement	Bornier, section ≤ 2,5 mm <sup>2</sup>
Matériau	
Boîtier	PBT
Transducteur	résine époxy/mélange de billes de verre; mousse polyuréthane
Masse	320 g

**conformité de normes et de directives**

Conformité aux normes	
Normes	EN 60947-5-2:2007 IEC 60947-5-2:2007

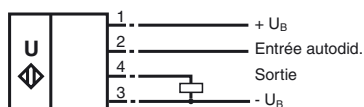
Date de publication: 2009-10-27 13:35 Date d'édition: 2009-10-27 02:47:86\_FRA.xml

**Dimensions**



**Connexion**

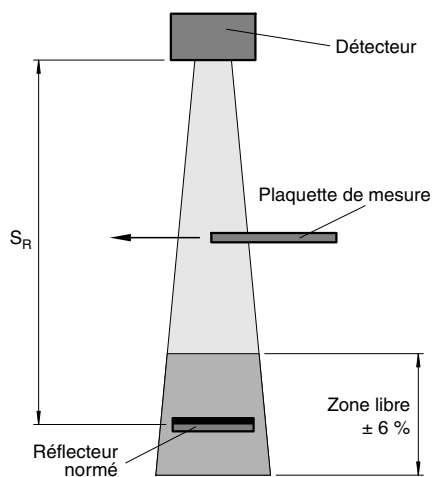
Symbole/Raccordement :



**Description des fonctions du capteur**

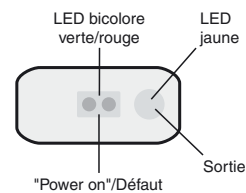
La mesure de la distance est réalisée par la durée de propagation de l'impulsion ultrasonique. Après l'installation, l'émetteur détecte et enregistre l'écart par rapport à un réflecteur localisé sur un point fixe en pontant l'entrée d'apprentissage avec  $-U_B$  ou  $+U_B$  (voir le Raccordement électrique). L'écart ainsi défini est conservé pendant une durée quelconque, même à l'arrêt de la tension d'alimentation. Dans le cas où une interruption de la cellule photoélectrique par un objet serait constatée pendant l'exploitation du système, la sortie de commutation est fermée.

Pour identifier des objets de taille plus petite que la plaque de mesure normalisée, le réflecteur doit être également réduit en respectant le même rapport, pour réduire ainsi la portée.



**Informations supplémentaires**

**Fenêtre LED**



**Accessoires**

- PA-02**  
Accessoires
- MH 04-3505**  
support de montage
- MHW 11**  
support de montage